

## 分布式视觉控制实验

1. 文件目录
2. 总体说明
3. 关键功能的实现
4. 相关文献

附加资源

# 3. 文件目录

例程目录：[\[安装目录\]\RflySimAPIs\8.RflySimVision\0.ApiExps\2-DistributedSimAPI](#)

序号	实验名称	简介	文件地址
1	数据UDP直传png压缩实验	试使用UDP直传png压缩的传输的方式传图，并在远端Linux系统（WinWSL、虚拟机、机载板卡、智能视觉盒子）或另一台Windows电脑中接收图像，并回传飞机控制指令。	<a href="#">1.Vision APIs Test\1-VisionCapAPI-UE4 DirectUDP-PNG Compressed\Readme.pdf</a>
2	数据UDP直传不压缩实验	尝试使用UDP直传png不压缩的传输的方式传图，并在远端Linux系统（WinWSL、虚拟机、机载板卡、智能视觉盒子）或另一台Windows电脑中接收图像，并回传飞机控制指令。	<a href="#">1.Vision APIs Test\2-VisionCapAPI-UE4 DirectUDP-NoCompress\Readme.pdf</a>
3	图像UDP直传jpg压缩实验	尝试使用UDP直传jpg压缩的传输的方式传图，并在远端Linux系统（WinWSL、虚拟机、机载板卡、智能视觉盒子）或另一台Windows电脑中接收图像，并回传飞机控制指令。	<a href="#">1.Vision APIs Test\3-VisionCapAPI-UE4 DirectUDP-JPEGCompressed\Readme.pdf</a>

序号	实验名称	简介	文件地址
4	数据UDP直传jpg压缩多仿真实验	尝试使用UDP直传jpg压缩的传输的方式传图，并设置多个仿真窗口和多个相机配置文件，在远端Linux系统（WinWSL、虚拟机、机载板卡、智能视觉盒子）或另一台Windows电脑中接收图像，并回传飞机控制指令。	1.Vision APITest\4-VisionCapAPI-UE4 DirectUDP-JPEGCompressed-2UE4\Readme.pdf
5	IMU数据获取实验	获取IMU数据。	1.Vision APITest\5-VisionCapAPI-IMU DataGet\Readme.pdf
6	测试取图和传输接口的极限延迟实验	通过获取IMU数据时间戳与图像数据时间戳，计算延迟。	1.Vision APITest\6-VisionCapAPI-UE4 DirectUDP-DelayTest\Readme.pdf
7	控制接口展示实验	展示用PX4MavCtrlV4.py接口进行控制展示。	2.UavDistCtrl\1.PX4ApiTest\Readme.pdf
8	Python Mavsdk控制实验	展示用Python mavsdk进行飞机控制。	2.UavDistCtrl\2.Mavsdk ApiTest\Readme.pdf
9	Python Mavros控制实验	展示用Python mavros进行飞机控制。	2.UavDistCtrl\3.MavRos PyApiTest\Readme.pdf

序号	实验名称	简介	文件地址
10	使用 MAVROS Python 进行 OFFBOARD 控制实验	运行MAVROS的Python程序将飞行器切换到offboard模式并解锁，然后将其位置设定为固定的坐标点。	3.RosDistCtrl\0.RosOffbPyC++\0.PyRosLearn\Readme.pdf
11	使用 MAVROS C++ 进行 OFFBOARD 控制实验	运行MAVROS的C++程序将飞行器切换到offboard模式并解锁，然后将其位置设定为固定的坐标点。	3.RosDistCtrl\0.RosOffbPyC++\1.C++RosLearn\Readme.pdf
12	Mavros C++版本控制接口实验	运行mavros 的C++程序，进行mavros控制。	3.RosDistCtrl\1.MavrosCtrlC++\Readme.pdf
13	ROS订阅得到图像数据实验	通过ROS订阅得到RflySim的图像数据。	3.RosDistCtrl\2.OpenCVRos\Readme.pdf
14	MAVROS控制实验	进行图像处理，控制飞机进行穿环。	3.RosDistCtrl\3.UavVisionRosCtrl\Readme.pdf

## | 总体说明

## | 关键功能的实现

## | 相关文献

## | 附加资源

官方文档：RflySim官方文档：<https://rflysim.com/doc/zh/>

社区交流：加入RflySim技术交流群：951534390

