

4.TrajectoirePlanning: 基础功能性实验

本文件夹中为路径跟随控制器设计实验的不同阶段例程，根据给定目标轨迹的不同，可将位置控制分为三类：定点控制、轨迹跟踪和路径跟随。

当前位置: [[安装目录]\RflySimAPIs\6.RflySimExtCtrl\1.BasicExps\e7_MutUAVRemoteCtrl\4.TrajectoirePlanning\](..\4.TrajectoirePlanning)

序号	实验名称	简介	文件地址	版本
1	路径跟踪控制器设计实验 (基础实验)	(1) 学习并掌握路径跟随的理论基础及原理； (2) 实现多旋翼直线路径跟随控制。	e4.1\Readme.pdf	
2	路径跟踪控制器设计实验 (分析实验)	对于直线路径跟随，修改参数和，对比所获得的路径跟随轨迹的变化，总结规律并得出结论。	e4.2\Readme.pdf	
3	路径跟踪控制器设计实验 (设计实验)	在直线路径跟随理论的基础上，设计圆轨迹路径跟随算法。	e4.3\Readme.pdf	
4	路径跟踪控制器设计实验 (实飞实验)	基于第4章中实飞实验辨识出来的传递函数模型，使用设计实验中设计出的圆轨迹路径跟随控制器，查看仿真效果	e4.4\Readme.pdf	

所有文件列表

序号	实验名称	简介	文件地址	版本
1	基础功能性实验	本文件夹中为路径跟随控制器设计实验的不同阶段例程，根据给定目标轨迹的不同，可将位置控制分为三类：定点控制、轨迹跟踪和路径跟随。	<index.pdf>	
2	路径跟踪控制器设计实验 (基础实验)	(1) 学习并掌握路径跟随的理论基础及原理； (2) 实现多旋翼直线路径跟随控制。	e4.1\Readme.pdf	
3	路径跟踪控制器设计实验 (分析实验)	对于直线路径跟随，修改参数和，对比所获得的路径跟随轨迹的变化，总结规律并得出结论。	e4.2\Readme.pdf	
4	路径跟踪控制器设计实验 (设计实验)	在直线路径跟随理论的基础上，设计圆轨迹路径跟随算法。	e4.3\Readme.pdf	
5	路径跟踪控制器设计实验 (实飞实验)	基于第4章中实飞实验辨识出来的传递函数模型，使用设计实验中设计出的圆轨迹路径跟随控制器，查看仿真效果	e4.4\Readme.pdf	

I 备注

注1: 各版本区别说明详见: <https://rflysim.com/doc/zh/RflySimVersions.pdf>。更高版本获取请见: <https://rflysim.com/download.html>, 或咨询: service@rflysim.com