

## MavLink外部控制接口开发实验(matlab)

- 1. 文件目录
- 2. 总体说明
- 3. 关键功能的实现
- 4. 相关文献

附加资源

# 3.文件目录

例程目录: [安装目录]\RflySimAPIs\6.RflySimExtCtrl\1.BasicExps\e0\_ExtAPIUsage

序号	实验名称	简介
1	资源文件夹	该文件夹中主要是包含有本讲(或平台)实验中,所用到的驱动、软件以及各种学习资源。
2	MAVLink模块封装实验	MAVLink (Micro Air Vehicle Link) 是一种用于小型无人载具的通信协议,于2009年首次发布。该协议广泛应用于地面站(GCS)与无人载具(Unmanned vehicles)之间的通信,同时也应用在载具上机载计算机与Pixhawk协议以消息库的形式定义了参数传输的规则。MAVLink协议支持无人固定翼飞行器、无人旋翼飞行器、无人飞艇等。本实验将基于Simulink对MAVLINK_MSG_ID_HIL_ACTUATOR_CONTROLS消息进行数据发送模块和数据接收模块的封装。
3	MAVLink数据发接实验	MAVLink (Micro Air Vehicle Link) 是一种用于小型无人载具的通信协议,于2009年首次发布。该协议广泛应用于地面站(GCS)与无人载具(Unmanned vehicles)之间的通信,同时也应用在载具上机载计算机与Pixhawk协议以消息库的形式定义了参数传输的规则。MAVLink协议支持无人固定翼飞行器、无人旋翼飞行器、无人飞艇等。本实验将基于 “*\PX4PSP\RflySimAPIs\7.RflySimExtCtrl\1.BasicExps\e0_ExtAPIUsage\1.MavLinkPack” 模拟发送MAVLINK_MSG_ID_HIL_ACTUATOR_CONTROLS消息并进行接收消息。

## 总体说明

## 关键功能的实现

## 相关文献

## 附加资源

官方文档: RflySim官方文档: <https://rflsim.com/doc/zh/>

社区交流: 加入RflySim技术交流群: 951534390

