

1. 实验名称及目的

RflySim 工具链相关教材《多旋翼设计与控制实践》：本书分为实验平台和实验任务两大部分，其中实验平台依托为本书特别设计的 RflySim 平台。RflySim 平台利用目前的先进开发理念“基于模型开发（Model-Based Design）”流程，将多旋翼飞行器、Pixhawk 自驾仪，以及 MATLAB Simulink 编程语言紧密联系在一起。实验任务共包括循序渐进的 8 个实验：动力系统设计、动态建模、传感器标定、滤波器设计、姿态控制器设计、定点位置控制器设计、半自主控制模式设计及失效保护逻辑设计，完成多旋翼飞行器设计与控制实践。更多详情请见：https://rflysim.com/doc/zh/C/2.Multicopter_Practice.html。书籍购买链接：[点这里](#)，在线视频课程学习网站：[点这里](#)。



2. 本书相关实验在 RflySim 位置

更多实验使用请见：[..\..\5.RflySimFlyCtrl\Readme.pdf](#)。