

视觉开发环境配置及预备知识

1. 文件目录
 2. 总体说明
 3. 关键功能的实现
 4. 相关文献
- 附加资源

3. 文件目录

例程目录: [\[安装目录\]\RflySimAPIs\8.RflySimVision\0.ApiExps\0.Preparation](#)

序号	实验名称	简介	文件地址
1	虚拟机配置	ubuntu虚拟机的配置	1. VMwareUbuntu\Readme.pdf
2	虚拟机环境配置	ROS环境和虚拟机网络的配置	2. GeneralUbuntuConfig\Readme.pdf
3	NX与Pixhawk6x联合硬件在环仿真	实现NX与Pixhawk6x联合硬件在环仿真，控制飞机进行穿环。	3. NXwithPX4Config\0.PX4+NX\Readme.pdf
4	视觉盒子硬件在环仿真	实现视觉盒子硬件在环仿真，控制飞机进行穿环。	3. NXwithPX4Config\1. FeisiVisionBox\Readme.pdf

序号	实验名称	简介	文件地址
5	分布式传图实验 (UDP压缩传图模式)	尝试使用UDP直传png压缩的传输的方式传图，并在远端Linux系统（WinWSL、虚拟机、机载板卡、智能视觉盒子）或另一台Windows电脑中接收图像，并回传飞机控制指令。	4.AutoObtainIPRun\Readme.pdf
6			
7			
8			
9			
1			
1			

总体说明

关键功能的实现

相关文献

附加资源

官方文档：RflySim官方文档：<https://rflysim.com/doc/zh/>

社区交流：加入RflySim技术交流群：951534390

