

## RflySim Swarm通信模块实验

1. 文件目录

2. 总体说明

3. 关键功能的实现

4. 相关文献

附加资源

# 3.文件目录

例程目录：[\[安装目录\]\RflySimAPIs\10.RflySimSwarm\1.BasicExps\e1.MatCtrlUAVsSim](#)

序号	实验名称	简介
1	通信接口的FullData模式单机实验	FullDataModel模式是一种通信接口模式，用于在单机实验中处理完整的数据模型。这种模式通常用于测试、验证和优化数据处理算法，以确保其在实际应用中的性能和可靠性。
2	通信接口的FullData模式四机仿真实验	通过该实验，可以深入理解集中式控制和FullData模式对四机无人机集群的影响。结果将为未来的无人机集群控制策略、通信协议优化以及故障应对机制提供实证支持。
3	通信接口的FullData模式全局坐标控制四机实验	通过该实验，可以深入理解集中式控制和FullData模式对四机无人机集群的影响。结果将为未来的无人机集群控制策略、通信协议优化以及故障应对机制提供实证支持。
4	通信接口的SimpleData模式单机画圆实验	通过RflySim工具链的Simulink库 - Pixhawk Target Blocks - RflySi Swarm提供的RflyUdpFast传输模块接收无人机的状态信息，然后对单个无人机的局部位置运动控制进行Simulink建模，并发送控制指令到该模块。
5	通信接口的SimpleData模式四机仿真实验	通过RflySim工具链提供的RflyUdpFast传输模块接收无人机的状态信然后对4个无人机的局部位置运动控制进行Simulink建模，并发送控制指令到该模块。
6	通信接口的SimpleData模式全局坐标控制四机实验	如何通过RflySim工具链提供的RflyUdpFast传输模块接收无人机的步然后进行对无人机的全局位置运动控制进行Simulink建模，并发送控制指令到该模块

序号	实验名称	简介
7	RflyUdpRaw通信接口的单机实验	通信接口的RflyUdpRaw模式单机实验
8	RflySerialRaw通信接口的单机实验	通信接口的RflySerialRaw模式单机实验
9	RflyUdpMavlink通信接口的Mavlink_Simple模式单机实验	RflyUdpMavlink通信接口的Mavlink_Simple模式单机实验
10	RflyUdpMavlink通信接口的Mavlink_Real模式单机实验	RflyUdpMavlink通信接口的Mavlink_Real模式单机实验
11	RflyUdpMavlink通信接口的Mavlink_Real模式单机实飞实验	RflyUdpMavlink通信接口的Mavlink_Real模式单机实飞实验

## | 总体说明

## | 关键功能的实现

## | 相关文献

## | 附加资源

官方文档：RflySim官方文档：<https://rflysim.com/doc/zh/>

社区交流：加入RflySim技术交流群：951534390

